



MEGAMAT P

Montageanleitung (Original Montageanleitung)

MEGAMAT P

Inhaltsverzeichnis

	Seite
Allgemeine Hinweise.....	2
Verwendungszweck.....	3
Voraussetzungen.....	3
Kennenlernen.....	3
Montage.....	6
Betrieb und Bedienung	9
Instandhaltung und Instandsetzung.....	12
Typenschild.....	13
Fehlerbehebung.....	14
Reinigung und Entsorgung.....	15
Einbauerklärung, Konformitätserklärung, Zusatzinformationen.....	16

Allgemeine Hinweise

Diese Anleitung ist für den Endproduktehersteller bestimmt – nicht für die Weitergabe an den Betreiber des Endprodukts. Sie kann wohl hinsichtlich der Sachinformationen als Grundlage für die Erstellung der Endprodukte-Anleitung dienen.

Beachten Sie unbedingt die Hinweise in dieser Anleitung! Hierdurch können Sie verhindern, dass durch Fehler bei der Montage oder beim Anschluss ...

- **Verletzungs-** und **Unfallgefahren** entstehen und
- das Antriebssystem oder das Endprodukt **beschädigt** werden kann.

Verwenden Sie nur eine DewertOkin-Antriebssteuerung!

Die DewertOkin-Antriebssteuerung beinhaltet einen erdfreien Stromkreis, der von der Versorgungsspannung durch eine doppelte oder verstärkte Isolierung isoliert ist.

DewertOkin **haftet nicht** für Schäden, die aus ...

- dem Nichtbeachten der Anleitung,
- von DewertOkin nicht freigegebenen Änderungen am Produkt oder ...
- von DewertOkin nicht hergestellten oder nicht freigegebenen Ersatzteilen resultieren, diese sind möglicherweise nicht ausreichend sicher!

Technische Änderungen im Sinne der ständigen Produktverbesserung sind jederzeit ohne Ankündigung vorbehalten!

1. Verwendungszweck

Der Antrieb **MEGAMAT P** ist **vorgesehen zum Einbau in Endprodukten** ...

- zur elektromotorischen Verstellung von beweglichen Möbelteilen, Pflege- und Hospitalbetten unter Verwendung der **geeigneten Beschläge**.

Der Antrieb **MEGAMAT P** ist **nicht vorgesehen** für die Verwendung ...

- in einer Umgebung, wo mit dem Auftreten von **entzündlichen** oder **explosiven** Gasen oder Dämpfen (z. B. Anästhetika) zu rechnen ist.
- in feuchter Umgebung, bzw. im Freien
- für die Benutzung durch kleine Kinder oder gebrechliche Personen
- in näherer Umgebung von kleinen Kindern

2. Voraussetzungen

Die in dieser Anleitung beschriebenen Handlungsschritte zum Einbau setzen eine **abgeschlossene Berufsausbildung zum Elektromaschinenmonteur** voraus.

- Führen Sie daher diese Handlungsschritte nur dann **selber** aus, wenn Sie über eine solche **Berufsausbildung verfügen** oder
- **beauftragen** Sie nur entsprechend **ausgebildetes Personal** damit.

Konformität nach den EG-Richtlinien

Ab Werk wird der Antrieb als **nicht verwendungsfertige Maschine** gemäß der EG-Richtlinie "Maschinen" ausgeliefert. Sie dürfen den Antrieb daher erst dann in Betrieb nehmen, wenn Sie die **Schutzziele** der Maschinen-Richtlinie erfüllt und die **Konformität** erklärt haben!

Der Antrieb in Verbindung mit einer DewertOkin-Steuerung erfüllt die Schutzziele der EG-Richtlinien **"Niederspannung"** und **"Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV)"**.

Der Antrieb ist **kein Medizinprodukt** - für den Einbau in ein solches obliegt die Herstellung der **Konformität** mit der EG-Richtlinie und sonstigen Vorschriften über "Medizinprodukte" dem **Endproduktehersteller**. Dafür hat DewertOkin eine Vielzahl von Normen ganz oder teilweise aus dem Medizinproduktebereich zusätzlich angewendet, um die Verwendbarkeit in Medizinprodukten **zu erleichtern** (siehe Seite 18, Zusatzinformationen).

3. Kennenlernen

Der Antrieb **MEGAMAT P** ist bestimmt für den deutschen Markt und entspricht dem in Deutschland gültigen Recht in Umsetzung der einschlägigen EG-Richtlinien.

Für weitere Variationsmöglichkeiten wenden Sie sich an unseren Kundenbetreuer oder schlagen Sie im aktuellen Katalog nach. Für Sonderwünsche stehen wir Ihnen gerne zur Verfügung.

MEGAMAT P

b) Technische Daten

Nennspannung.....:	24 - 29 V DC
Stromaufnahme bei Nennlast.....:	max. 8 A DC (je nach Applikation)
max. zulässige Druckkraft.....:	6000 N - 8000 N (je nach Ausführung)
max. zulässige Zugkraft.....:	4000 N
Betriebsart ¹⁾ bei max. Nennlast.....:	Aussetzbetrieb AB 2 min EIN /18 min AUS
Schutzklasse.....:	III
Geräuschpegel.....:	65 dB(A)
Antriebstyp.....:	Einzelantrieb
Belastungsart.....:	Druck ; Zug
Hub ²⁾:	< 300 mm
Verstellgeschwindigkeit ³⁾:	von 4 bis 8,5 mm/s (je nach Ausführung)
Schutzart.....:	IP20 (IPX4; IPX6; waschstraßentauglich ⁴⁾)
Farben.....:	grau
Notverstellung.....:	Kurbel (nicht im DewertOkin-Zubehör erhältlich)

Maße und Gewichte

Länge x Breite x Höhe des Antriebs.....:	min. 175 x 172 x 103 mm min. 221 x 172 x 88 mm (mit "GQR")
Gewicht.....:	ca. 3 kg

Betriebs-/Transport- und Lagerungsbedingungen

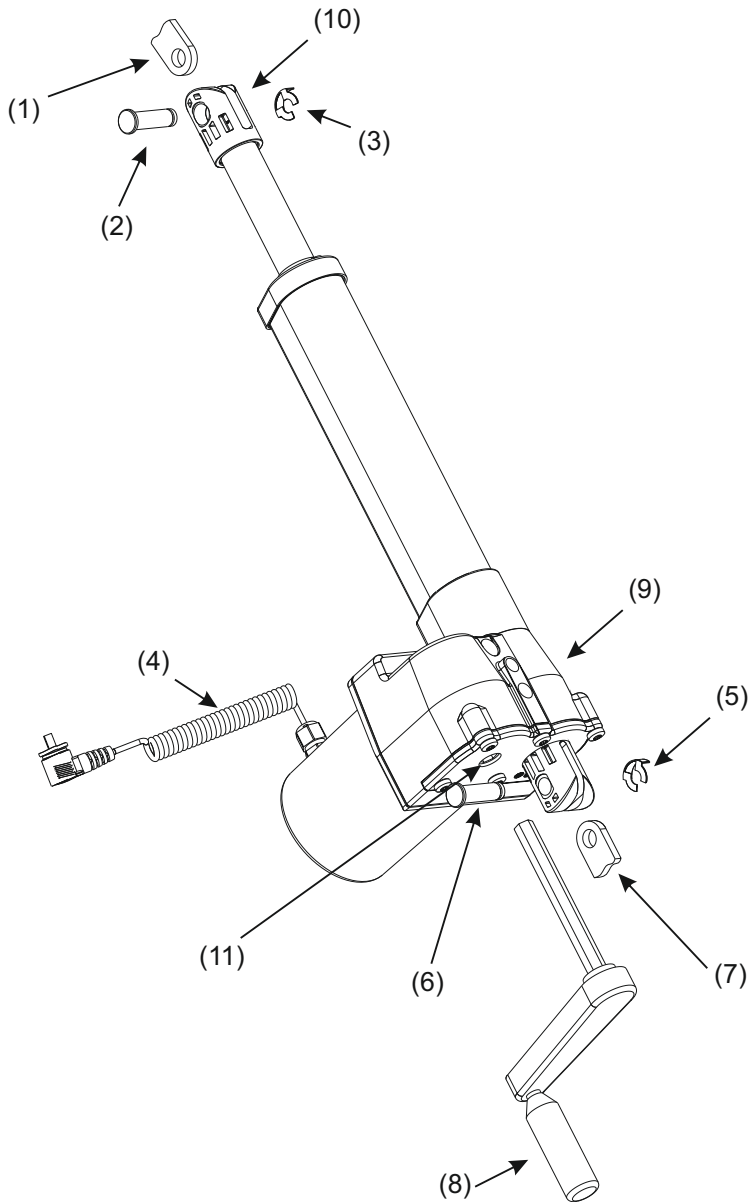
Transport-/Lagertemperatur.....:	von -20° C bis +50° C von -4° F bis +122° F
Betriebstemperatur.....:	von +10° C bis +40° C von +50° F bis +104° F
Rel. Luftfeuchte.....:	von 30% bis 75%
Luftdruck.....:	von 800 hPa bis 1060 hPa
Höhe.....:	< 2000m

- ¹⁾ Betriebsart = **Aussetzbetrieb AB 2 min EIN/18 min AUS**, d. h. max. 2 Minuten unter Nennlast fahren, danach muss eine **Pausezeit** von 18 Minuten eingehalten werden. Andernfalls kann es zu **Funktionsausfall** kommen!
- ²⁾ Von diesen Standardwerten abweichende Daten können nach Rücksprache in Abhängigkeit von der Applikation festgelegt werden.
- ³⁾ Verstellgeschwindigkeit = die **Geschwindigkeit**, mit der sich der Gabelkopf **ohne Belastung** verfahren lässt (entsprechend der Belastung variiert die Verstellgeschwindigkeit).
- ⁴⁾ Der Einzelantrieb ist für die Reinigung in einer Dekontaminationsanlage geeignet, wenn folgende Bedingungen eingehalten werden.
 - Ein Reinigungs- und Desinfektionszyklus in Waschstraßen darf max. 6 Minuten dauern.
 - Das für den Waschvorgang eingesetzte Behandlungsmittel (Waschwasser) muss den pH- Wert 6 bis 8 aufweisen. Der Härtegrad soll nicht über 7° dH liegen. Der Gesamt - Salzgehalt soll 100 mg/l nicht überschreiten.
 - Durch Aufbau und Beschaffenheit der Düsen darf es zu keinem punktförmigen Wasserstrahl beim Auftreffen kommen.
 - Der Druck an den Strahldüsen in der Waschstraße darf 6,5 bar nicht überschreiten.
 - Beim Waschvorgang darf eine Objekttemperatur von 65°bis 70°C nicht überschritten werden. Eine zu niedrige Waschttemperatur ist wegen des hieraus resultierenden schlechten Trocknungsgrades ebenfalls zu vermeiden.
 - Die verwendeten Reinigungs- und Desinfektionslösungen dürfen keine Stoffe enthalten, die Oberflächenstruktur oder die Anhafteeigenschaften der Kunststoffmaterialien ändern.

Empfehlung: neodischer Dekonta; neodischer BP oder identische Mittel; neodischer TN

 - Ein Abschrecken mit kaltem Wasser ist nicht erlaubt.
 - Nach der Trocknung muss eine Ableitstrommessung durchgeführt werden.

Aufbau des Einzelantriebes MEGAMAT P



MEGAMAT P

4. Montage

a) Einbau (Beispielhaft dargestellt)

Achtung!

Elektrische Komponenten nur im **spannungsfreien** Zustand anschließen oder trennen.

- 1) Schieben Sie den **Antrieb (9) in den Beschlag (7)** ein und **befestigen** Sie ihn dort mit den **BEK-Bolzen (6)** und sichern Sie diesen mit dem **Sicherungsclip (5)**.
- 2) **Befestigen** Sie nun den **Hubrohrgabelkopf (10)** mit dem **BEK-Bolzen (2)** und dem **Sicherungsclip (3)** am Beschlag (1).
- 3) **Schließen** Sie nun den Antrieb an die **DewertOkin-Steuerung** an. **Sichern** Sie das **Kabel (4) gegen Herausziehen** (siehe auch Einbauanleitung DewertOkin-Steuerung).



Empfehlung: Beachten Sie, dass durch den Einbau mechanischer Endanschlüsse in Ihrem Endprodukt der Sicherheitsstandard wesentlich erhöht wird.



Achtung!



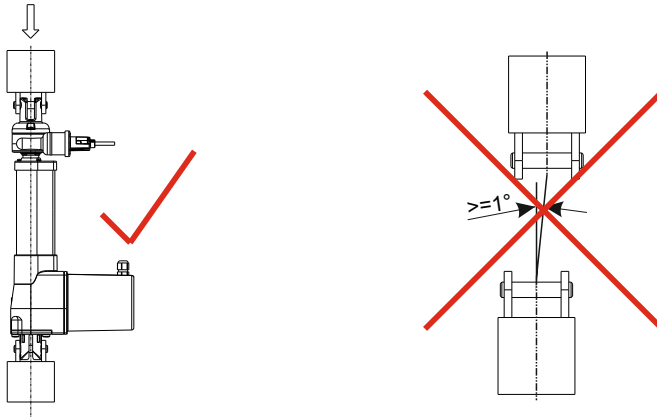
- Da aus technischen oder wirtschaftlichen Gründen häufig auf den Einbau mechanischer Anschlüsse verzichtet wird, empfehlen wir in sicherheitskritischen Antrieben den Einsatz eines zusätzlichen Sicherheitsendschalters, welcher den Antrieb im Falle eines Defektes des oberen Endschalters vor kritischem Überfahren und Zusammenbruch schützt. Der Sicherheitsendschalter setzt den Antrieb dauerhaft außer Betrieb, sobald der reguläre Endschalter überfahren wird. Der Sicherheitsendschalter ist direkt in den Antrieb integriert und erfordert keinen zusätzlichen Montageaufwand. Das Einbaumaß eines Antriebes kann sich um 23 mm erhöhen.
- Der Einbau von mechanischen Endanschlüssen in Ihrem Endprodukt ist in Verbindung mit einer **Ausrückung (Version: „GQR“; „ER“)** für den **oberen Endpunkt** und für den **unteren Endpunkt** zwingend erforderlich, um mechanische Beschädigungen des Antriebssystems zu vermeiden.
- Die mechanischen Endanschlüsse bzw. Hubwegbegrenzungen der Applikation **müssen** auf das ein- und ausgefahrene Maß des Antriebs justiert werden. Achten Sie darauf, dass die mechanischen Endanschlüsse **nicht** erreicht **werden, bevor der** Antrieb komplett ein- bzw. ausgefahren ist.
- Die Variante des Antriebssystems **MEGAMAT P** mit losem Muttersitz, **erfordert** im Endprodukt einen festen mechanischen Anschlag, um ein Herausziehen des Hubrohres zu verhindern. Dieses kann zu Beschädigungen des Antriebssystems führen.

b) Empfohlene Einbaulage des MEGAMAT P mit GQR

Einbaufehler - z. B. bedingt durch Toleranzen im Beschlag - können große Auswirkungen auf die Ausrückkräfte des GQR haben. Durch fehlerhaften Einbau können sich die Ausrückkräfte deutlich erhöhen und somit weit oberhalb der Spezifikation liegen.

Ausrichtung des Beschlags

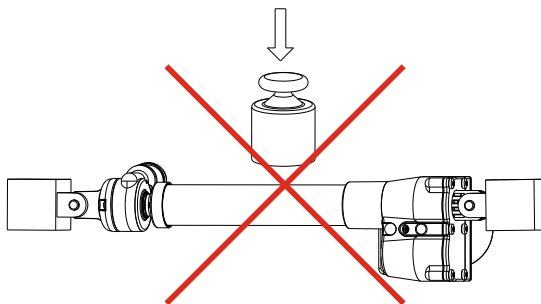
Die Beschläge für die Aufnahme der Gabelköpfe **müssen zueinander fluchten**, ist dieses **nicht** der Fall, wirken **zusätzliche** Querkkräfte auf die Antriebseinheit. Zu einer deutlichen Erhöhung der Auszugkräfte, kann es schon bei einem Versatz der Beschläge von 1° und mehr kommen. Ideal ist eine Beschlagstellung von nahezu 0° .



Auswirkung der Einbaulage

Die Ausrückkraft erhöht sich, wenn z. B. die Antriebseinheit mit einer Querkraft von anderen Anbauteilen beaufschlagt wird, diese kann weit oberhalb der Spezifikation liegen.

Abbildung: Eine waagrecht eingebaute Antriebseinheit, die mit einer Querkraft belastet wird.

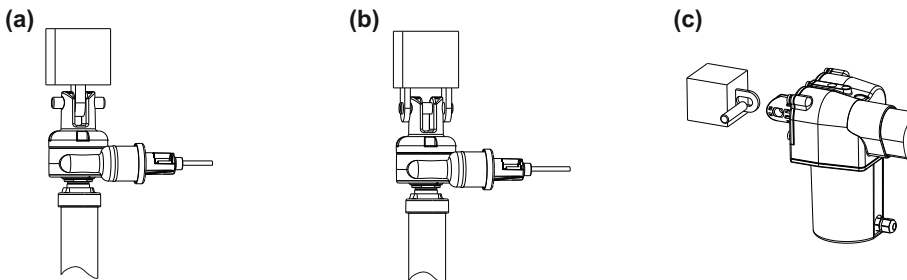


MEGAMAT P

Empfohlene Beschlagsauslegung

Neben dem genauen Fluchten der Beschläge zueinander, empfehlen wir auf beiden Seiten der Beschläge nur eine Befestigungslasche **(a)** zu verwenden. Die Gefahr, dass beide Befestigungslaschen nicht miteinander fluchten und dadurch die Antriebseinheit verkantet, wird mit dieser Maßnahme reduziert. Der Antrieb muss fest eingebaut sein, jedoch soll genügend Bewegungsfreiheit an seinen Befestigungspunkten vorhanden sein. Der Antrieb muss so befestigt werden, dass er in allen Positionen gegen Verdrehen und Verbiegen geschützt ist. Es können auch Beschläge mit zwei Befestigungslaschen **(b)** verwendet werden, nur sollten diese genau fluchten, damit es nicht zu einer Erhöhung der Auszugskraft kommt.

Führen Sie auf einer Seite die Beschlagslasche als Langloch aus, dadurch können mögliche Längendifferenzen zwischen Einbaumaß des Antriebes und ihrer Applikation ausgeglichen werden. **Empfehlung:** Das Langloch **(c)** sollte min. 2mm Spiel aufweisen.



c) Elektrischer Anschluss

Weisen Sie den Betreiber in der von Ihnen zu erstellenden **Betriebsanleitung** darauf hin, dass die **Leitungen**, insbesondere die **Anschlussleitung**, **nicht überfahrfest** und **mechanische Belastungen** zu **vermeiden** sind.

Achten Sie beim Verlegen der Leitungen darauf, dass

- diese nicht eingeklemmt werden können,
- auf diese keine mechanische Belastung (Zug, Druck, Biegung etc.) ausgeübt wird,
- diese nicht anderweitig beschädigt werden können.

Achten Sie darauf, dass die Leitungen, insbesondere die **Anschlussleitung**, mit einer ausreichenden **Zugentlastung** und ausreichenden **Knickschutz** am Endprodukt befestigt werden und durch geeignete konstruktive Maßnahmen **verhindert** wird, dass die **Anschlussleitung** beim etwaigen **Transport** des Endproduktes mit dem **Boden in Berührung** kommt.

d) Kurbelbetrieb (Option)

Bei Stromausfall ist ein Zurücksetzen des Antriebes durch Kurbelbetrieb möglich. Die **Kurbel (8)**¹⁾ führen Sie durch die **untere Öffnung (11)** des Antriebes in den Sechskant (SW10, DIN ISO 272) ein, durch Drehen der **Kurbel (8)** wird der Antrieb zurückgesetzt.

Achtung: Die Kurbelbetätigung ist erst dann zulässig, **wenn das Kabel (4) von der Steuerung abgetrennt ist!** Nach Betätigen des Antriebes mit der **Kurbel (8)**, ist diese umgehend aus dem Antrieb zu entfernen. Sonst sind Schäden durch ein Mitdrehen der Kurbel im anschließenden Fahrbetrieb möglich.

¹⁾ zur Zeit nicht im Lieferprogramm enthalten

e) Ausbau

Fahren Sie die Applikation in die Grundstellung und trennen Sie den Antrieb von der DewertOkin-Steuerung. **Stützen Sie den Antrieb ab**, wenn Sie die **BEK-Bolzen (2, 6)** entfernen - der Antrieb kommt dann sofort frei!

5. Betrieb und Bedienung

Sie können für die Erstellung der Betriebsanleitung für das Endprodukt die hier beschriebenen Sachinformationen nutzen. Bitte berücksichtigen Sie, dass sich diese Anleitung an Sie als Fachmann richtet – und nicht an den womöglich nicht technisch ausgebildeten Betreiber des Endprodukts.

Achtung!

- **Der elektrische Verstellantrieb ist nicht vorgesehen für die Benutzung durch kleine Kinder oder gebrechliche Personen ohne Aufsicht.**
- **Der elektrische Verstellantrieb ist kein Spielgerät für Kinder.**

a) Voraussetzungen

Der Antrieb **MEGAMAT P** ist nur zur Verwendung mit einer dazugehörigen DewertOkin-Steuerung vorgesehen.

Bitte beachten Sie dazu auch die Einbauanleitung für die dazugehörige Steuerung.

Vorsicht!

Zu Ihrer Sicherheit!

Bevor Sie eine Kurbel (siehe Seite 5/8) in Gebrauch nehmen, muss unbedingt der Netzstecker und das Motorkabel des Antriebs aus der Steuerung gezogen werden. Es besteht eine mögliche Verletzungsgefahr durch unvorhersehbares Rückschlagen der Kurbel bei Gebrauch, sowie eine Beschädigung des Antriebes.

b) Mechanische Ausrückfunktionen (Schnellverstellung)

Wenn Sie ein Antriebssystem **MEGAMAT P** mit **mechanischer Ausrückung** erworben haben, ist folgendes zu beachten:

- Damit eine zuverlässige Funktion der **mechanischen „Schnellverstellung, GQR“** in gleichbleibender Güte gewährleistet ist, darf der Antrieb keine äußeren Verunreinigungen aufweisen. Wir empfehlen daher, eine optische Sichtprüfung (siehe Kapitel 5d) ggf. Reinigung und abschließende Funktionskontrolle der Schnellverstellung in dem Serviceplan der Applikation aufzunehmen.
- Mit Hilfe einer **“mechanischen Ausrückung”** können Sie im Notfall den Antrieb mechanisch verstellen.
- Betätigen Sie die mechanischen Ausrückung und bringen Sie den Antrieb in die gewünschte Position.

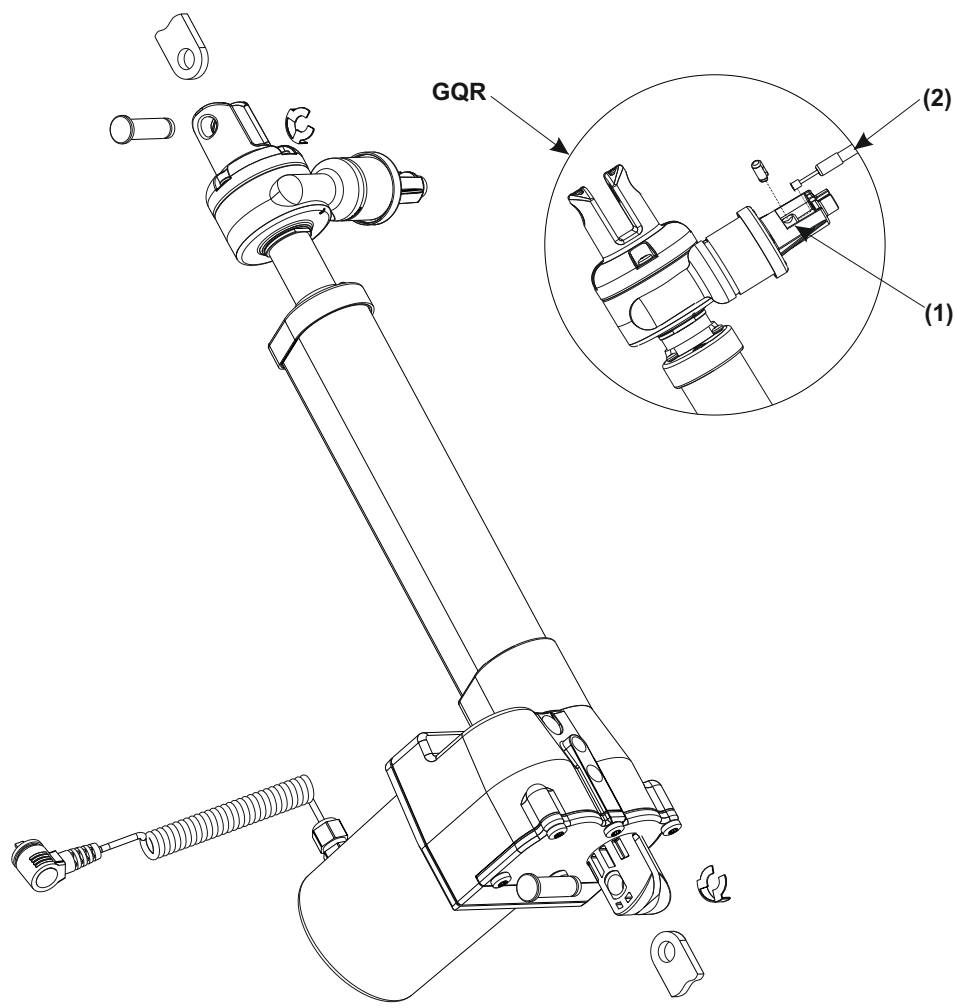
Achtung: Je nach Ausführung der Applikation ist eine Absenkung durch das Eigengewicht möglich. Lässt sich die Applikation durch sein Eigengewicht nicht absenken, müssen Sie mit leichtem Druck auf die jeweilige Seite der Applikation nachhelfen.

- Nach dem Lösen der mechanischen Ausrückung und erneutem Anfahren des Antriebssystems, kuppelt die Ausrückkupplung selbstständig ein. Das Antriebssystem ist wieder betriebsbereit.

Der **MEGAMAT P** ist optional mit einer dauergebrauchsfähigen Ausrückung (GQR; siehe Seite 10 und 11) verfügbar.

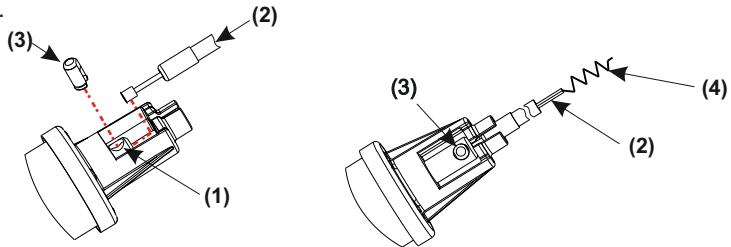
MEGAMAT P

c) GQR (Schnellverstellung)

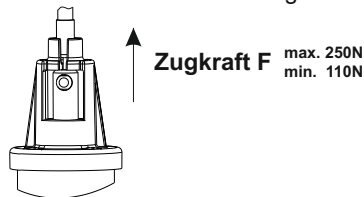


Bitte beachten:

- GQR ist mit einem hochwertigen Kupplungssystem ausgerüstet, welches jederzeit auch im belasteten Zustand, betätigt werden kann.
- Zur Betätigung ist ein geeigneter handelsüblicher **Bowdenzug (2)** vorgesehen, welcher in der **Bowdenzugaufnahme (1)** des GQR befestigt wird (der Bowdenzug ist nicht im Lieferumfang enthalten).
- Den Bowdenzug durch die Nut der **Bowdenzugaufnahme (1)** und oben in den Zugbolzen vollständig einführen, anschließend mit dem **Verriegelungsstift (3)** verriegeln.



- Der Bowdenzug darf **nicht** zu stark vorgespannt werden, sonst könnte es zu einem ungewollten Ausrücken bzw. Durchrutschen der Kupplung im GQR kommen, was seinerseits zu Beschädigungen, führen kann.
- Um eine korrekte Funktion des GQR zu gewährleisten, muss die **Bowdenzugaufnahme (1)** bis zum Anschlag (ganz nach oben) gezogen werden. Ab einer Zugkraft von 110N ist die Kupplung im GQR geöffnet. Die Zugkraft darf 250N nicht übersteigen, um Beschädigungen im GQR zu vermeiden.
- Es muss eine **Feder (4)** in den Bowdenzug eingebaut werden, um Beschädigungen am GQR zu vermeiden und um eine korrekte Funktion zu gewährleisten.



- Der Bowdenzug ist jetzt auf einwandfreie Funktion zu prüfen.

Achtung!

Das GQR-System ist standardmäßig für Anwendungen in **Druckrichtung** des Antriebes ausgelegt. Es ist daher bei Betätigung des GQR darauf zu achten, dass die manuelle Verstellung **ausschließlich** in der **vorgesehenen Richtung** erfolgt.

Ein Nichtbeachten kann zu Beschädigungen am GQR führen.

Der GQR ist darüber hinaus standardmäßig mit einem Einklemmschutz für den Notfall ausgelegt. **Eine nicht bestimmungsmäßige Betätigung des Einklemmschutzes (bei Schnellverstellung ohne Betätigung des Bowdenzugs entgegen der vorgesehenen Richtung) führt zu erhöhtem Verschleiß und zum frühzeitigen Ausfall des Systems.**

Bitte weisen Sie in Ihrer Bedienungsanleitung darauf hin.

MEGAMAT P

d) Instandhaltung - Instandsetzung

Führen Sie regelmäßig die Überprüfungen. Empfohlene Prüffrist min. alle **6 Monate**.

Darüber hinaus prüfen Sie in kürzeren Abständen Folgendes:

- **Regelmäßige Sichtprüfungen** auf Beschädigungen aller Art
Überprüfen Sie das Gehäuse auf **Risse** und **Brüche**, kontrollieren Sie die Anschlussleitung auf **Quetschungen**, **Abscherungen** und sowie die Zugentlastung mit Knickschutz insbesondere nach jeder mechanischen Belastung. **Beschädigte Anschlussleitungen** der Geräte, müssen durch **den Hersteller** oder **qualifizierte Personen** (siehe Seite 3) ersetzt werden, um Gefährdungen zu vermeiden.
- **Regelmäßige Funktionsprüfung der “Schnellverstellung, GQR”** durch betätigen des Bowdenzugs, wie auf Seite 9, 10 und 11 beschrieben.
- **Regelmäßige Sichtprüfung der “Schnellverstellung, GQR”** durch kontrollieren der am GQR befindlichen Dichtungen auf Vollständigkeit und Sitz.
- **Regelmäßige Sichtprüfung der “Schnellverstellung, GQR”**, damit eine zuverlässige Funktion in gleichbleibender Güte gewährleistet ist, darf der Antrieb keine äußeren Verunreinigungen aufweisen. Wir empfehlen daher, eine optische Sichtprüfung ggf. Reinigung und abschließende Funktionskontrolle der Schnellverstellung in dem Serviceplan der Applikation aufzunehmen.
- **Regelmäßige Überprüfung** des Bowdenzugs der “Schnellverstellung, GQR” auf einwandfreie Funktion ggf. **muss** dieser nachjustiert werden.

Überprüfen Sie die Endschalter durch Anfahren der Endpositionen mit der DewertOkin-Steuerung.

Vorsicht! Zu Ihrer Sicherheit!

Das **Stillsetzen im Notfall** ist vorgesehen durch **Ziehen des Netzsteckers!** Der **Netzstecker** muss daher im Betrieb **jederzeit zugänglich** sein, um ihn im Notfall schnell **aus der Steckdose ziehen** zu können.

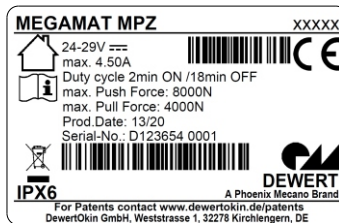
Die Antriebsbewegung erfolgt durch ein Hubrohr. Berücksichtigen Sie dies bei der Auslegung ihres Produktes:

- Achten Sie darauf, dass nach dem Einbau des **MEGAMAT P** keine Scher- und Quetschstellen von außen zugänglich sind.

Weisen Sie den Betreiber in der von Ihnen anzufertigende Betriebsanleitung unbedingt auf die hier genannten Punkte hin.

6. Typenschild (Beispiel)

Jede Antriebskomponente enthält ein Typenschild mit genauer Bezeichnung, eine Artikelnummer und technische Angaben. (Erklärung siehe nachfolgende Abbildung als Beispiel).



MEGAMAT MPZ

XXXXX

24-29V

Max. 4.50A

Duty cycle 2min ON / 18 min OFF

max. Push Force

max. Pull Force

Prod.Date

Serial-No.

IPX6



Typenbezeichnung

Artikelnummer

Eingangsspannung

Stromaufnahme

Aussetzbetrieb 2 Minuten / 18 Minuten

Druckkraft

Zugkraft

Woche / Jahr

Seriennummer

Schutzart

In trockenen Räumen!

Entsorgungshinweise!

Konformitätszeichen

MEGAMAT P

7. Fehlerbehebung

Um Sie bei der Suche nach üblichen Fehlern und deren Beseitigung zu unterstützen, ist die nachstehende Tabelle entwickelt worden. Sollte ein Fehler auftreten, der nicht in dieser Tabelle aufgeführt ist, wenden Sie sich bitte an Ihren Lieferanten. Alle Fehler dürfen nur von einer Fachkraft mit der auf Seite 3 genannten Qualifikation untersucht und beseitigt werden.

Problem	Mögliche Ursache	Lösung
Handscharter oder Antriebssystem ohne Funktion	- Handscharter oder Antriebssystem defekt - Keine Netzspannung	- Wenden Sie sich an Ihren Lieferanten/Händler - Netzverbindung herstellen
Antriebe lassen sich plötzlich nicht mehr verfahren, bewegen	- Thermoscharter am Transformator oder in der DewertOkin-Steuerung hat möglicherweise ausgelöst - Temperatursicherung im Transformator hat möglicherweise ausgelöst - Gerätesicherung hat möglicherweise Ausgelöst - Keine Netzspannung - Zuleitung (Netz und/oder Handscharter/ Zusatzantriebe) unterbrochen	- Das Antriebssystem ca. 20-30Minuten in Ruhestellung belassen - Wenden Sie sich an Ihren Lieferanten/Händler - Netzverbindung herstellen - Zuleitung überprüfen ggf. Kontakt wiederherstellen¹⁾
Einbau des Antriebes nicht möglich oder der Antrieb erzeugt „Klick“-geräusche am unteren Endscharter in der eingebauten Applikation wenn er eingefahren wird.	- Einbaumaß der Applikation passt nicht zum Antrieb	- Aufnahmepunkte in der Applikation vermessen, ggf. die Aufnahmepunkte nacharbeiten.
Ausrückung ist schwergängig	- Der Antrieb ist zu fest in den Aufnahmepunkten befestigt	Prüfen Sie: - Schrauben, Schraubengröße - Laschen- und Gabelbreite - Winkelversatz der Laschen - Aufnahmepunkte ggf. nacharbeiten
Nach etlichen Zyklen ist der Antrieb oder die GQR Funktion gestört	- Die mechanischen Anschläge in der Applikation sind nicht vorhanden oder passen nicht zum Einbaumaß des Antriebes.	- Anschläge überprüfen, passen diese zum Einbaumaß des Antriebes, ggf. Anschläge nacharbeiten.
Motor läuft, Antrieb verfährt nicht bzw. Antrieb läuft von selbst zurück	- Die Freilauffunktion des Antriebes wurde dauerhaft zur Verstellung der Applikation genutzt.	- Antrieb erneuern (Die interne Freilauffunktion am GQR ist zerstört, diese ist eine Schutzfunktion und nicht zur Verstellung geeignet)

¹⁾ siehe Seite 11 Instandsetzung - Instandhaltung

Problem	Mögliche Ursache	Lösung
Motor läuft, Antrieb verfährt nicht, Antrieb läuft von selbst zurück. Keine oder schwergängige Ausrückfunktion.	- Überlastung des Antriebes durch z .B. auffahren auf Hindernisse.	- Freilauf der Applikation prüfen, ggf. Antrieb erneuern.
Motor läuft, Antrieb verfährt nicht	- GQR-Bowdenzug ist nicht in Grundstellung, zu viel Vorspannung am Bowdenzug	- Bowdenzug justieren

8. Reinigung

Der Antrieb **MEGAMAT P** wurde so entworfen, dass dieser einfach zu reinigen ist, zusätzlich wird die Reinigung durch viele glatte Flächen begünstigt.

Der Antrieb **MEGAMAT P** ist mit einem handelsüblichen Reinigungsmittel, welches für **Kunststoffe** geeignet ist oder mit einem feuchten Tuch zu reinigen. Beachten Sie die jeweiligen Herstellerhinweise des Reinigungsmittels.

Vor Beginn der Reinigung ist der Netzstecker der Steuerung zu ziehen!

Bitte **reinigen** Sie den Antrieb **nie** in einer Waschstraße oder mit einem **Hochdruckreiniger** und strahlen Sie **keine Flüssigkeiten** darauf, da sonst sind Schäden am Gerät nicht auszuschließen sind!

Achten Sie darauf, bei der **Reinigung** die **Anschlussleitung** des Antriebes nicht zu **beschädigen**!

Der Antrieb erfüllt in der Basisversion die Schutzart IP20. Optional lässt sich die Schutzart bis IPX6 erhöhen.

Verwenden Sie **keine Lösungsmittel** wie **Benzin, Alkohol** oder ähnliche.

9. Entsorgung

Der Antrieb **MEGAMAT P** enthält Elektronikbauteile, Kabel, Metalle, Kunststoffe usw. Der Antrieb **MEGAMAT P** ist gemäß den geltenden Umweltvorschriften des jeweiligen Landes zu entsorgen.

Die Entsorgung des Produkts unterliegt in Deutschland dem Elektro-G, international der EU-Richtlinie 2012/19/EU (WEEE) oder den jeweiligen nationalen Gesetzgebungen.



Der Antrieb MEGAMAT P darf nicht in den Hausmüll gelangen!

MEGAMAT P

Einbauerklärung

nach Anhang II der EU-Maschinenrichtlinie 2006/42/EG

Der Hersteller:

**DewertOkin GmbH
Weststraße 1
32278 Kirchlegern
Deutschland - Germany**

erklärt hiermit, dass nachstehend beschriebene unvollständigen Maschinen

MEGAMAT MPZ, MEGAMAT MP(n)¹⁾

die folgenden grundlegenden Anforderungen der Richtlinie Maschinen (2006/42/EG) erfüllt:

Abschnitt:

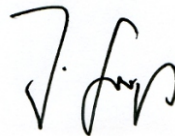
1.1.3; 1.3.3; 1.3.4; 1.3.7; 1.5.1; 1.5.2; 1.5.5; 1.5.6; 1.5.7; 1.5.8; 1.5.9; 1.5.10; 1.5.13

Die unvollständige Maschine darf erst dann in Betrieb genommen werden, wenn festgestellt wurde, dass die Maschine, in die die unvollständige Maschine eingebaut werden soll, den Bestimmungen der Richtlinie Maschinen (2006/42/EG) entspricht.

Der Hersteller verpflichtet sich, die speziellen Unterlagen zur unvollständigen Maschine einzelstaatlichen Stellen auf begründetes Verlangen elektronisch zu übermitteln. Die zur Maschine gehörenden speziellen technischen Unterlagen nach Anhang VII Teil B wurden erstellt.

Für die Zusammenstellung der technischen Unterlagen ist bevollmächtigt:

**DewertOkin GmbH
Weststraße 1
32278 Kirchlegern
Tel.: 05223 979-0
Deutschland - Germany**



Kirchlegern, Germany 24 March 2020

Dr.-Ing. Josef G. Groß
Geschäftsführer

¹⁾ (n) steht für 1 - 5

EG-Konformitätserklärung

Nach Anhang IV der EMV-Richtlinie 2014/30/EU

Nach Anhang IV der EU-Niederspannungsrichtlinie 2014/35/EU

Nach Anhang VI der RoHS-Richtlinie 2011/65/EU (inkl. Delegierte Richtlinie (EU) 2015/863)

Der Hersteller:

**DewertOkin GmbH
Weststraße 1
32278 Kirchlegern
Deutschland - Germany**

erklärt hiermit, dass das Produkt

MEGAMAT MPZ, MEGAMAT MP(n)¹⁾ mit DewertOkin Steuerung

die Anforderungen folgender EG-Richtlinien erfüllt:

Richtlinie über elektromagnetische Verträglichkeit 2014/30/EU

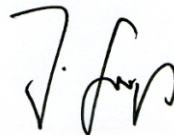
Niederspannungsrichtlinie 2014/35/EU

DELEGIERTE RICHTLINIE (EU) 2015/863 DER KOMMISSION vom 31. März 2015 zur Änderung von Anhang II der Richtlinie 2011/65/EU des Euro-päischen Parlaments und des Rates hinsichtlich der Liste der Stoffe, die Beschränkungen unterliegen.

Angewendete Normen:

**EN 60335-1:2012/A11:2014
EN 55014-1:2006/A1:2009/A2:2011
EN 55014-2:1997/A1:2001/A2:2008
EN 61000-3-2:2014
EN 61000-3-3:2013
EN 62233:2008**

Konstruktive Änderungen, die Auswirkungen auf die in der Montageanleitung angegebenen technischen Daten und den bestimmungsgemäßen Gebrauch haben, das Produkt also wesentlich verändern, machen diese Konformitätserklärung ungültig!



Kirchlegern, Germany 24 March 2020

Dr.-Ing. Josef G. Groß
Geschäftsführer

¹⁾ (n) steht für 1 - 5

MEGAMAT P

Zusatzinformationen

Antriebssystem MEGAMAT P (MPZ)

Folgende Normen wurden in den Ausführungen mit mindestens IPX4 – in Anlehnung an:

- EN 60601-1:2006 + A1:2013, IEC 60601-1:2005 + A1:2012 (Kurzbezug: Edition 3.1), Medizinische elektrische Geräte
- EN 60601-1-2:2015, IEC 60601-1-2:2014 (Kurzbezug: Edition 4.0), EMV angewendet:

IEC/EN60601-1, Abschnitt 4	Allgemeine Anforderungen
IEC/EN60601-1, Abschnitt 6	Klassifizierung
IEC/EN60601-1, Abschnitt 7.1	Kennzeichnung – Allgemeines
IEC/EN60601-1, Abschnitt 7.2	Kennzeichnung – Aufschriften
IEC/EN60601-1, Abschnitt 8	Schutz gegen elektrische Gefährdung
IEC/EN60601-1, Abschnitt 11.1	Schutz vor übermäßigen Temperaturen
IEC/EN60601-1, Abschnitt 11.2	Brandverhütung
IEC/EN60601-1, Abschnitt 11.3	Konstruktive Anforderungen an feuerfeste Gehäuse
IEC/EN60601-1, Abschnitt 13	Gefährliche Situationen und Fehlerbedingungen
IEC/EN60601-1, Abschnitt 16.6	Ableitströme
IEC/EN60601-1, Abschnitt 17	Elektromagnetische Verträglichkeit
IEC/EN60601-2-52, Abschnitt 201.11.6.5.101	Schutz gegen Eindringen von Wasser: nur bei min. IPX4
IEC/EN60601-2-52, Abschnitt 201.9.8.3.2	Statische Belastung

Notizen

DewertOkin GmbH
Weststraße 1
32278 Kirchlengern, Germany
Tel: +49 (0)5223/979-0
Fax: +49 (0)5223/75182
<http://www.dewertokin.de>
Info@dewertokin.de